

Curriculum Vitae



Pr. Yahia KOURD

Professeur de l'Université Université Mohamed-Chérif Messaadia, Souk Ahras,

Né le 31/05/1977 à Souk-Ahras, Algérie

Nationalité algérienne

Marié avec 2 enfants.

Adresses

Adresse Personnel : Maison N° 08, 100 lots. Boughani El-Zine Aïn Seynour Souk-Ahras, Algérie.

Adresse professionnel : Université de Souk Ahras,
Faculté des sciences et de la technologie,
Département de Génie Electrique,
Filière d'Automatique
Souk Ahras, 41000 - Algérie, Algérie

Email : y.kourd@univ-soukahras.dz

ykourd@gmail.com

ykourd@yahoo.fr

Tél. : 00213 0662581534

00213 0556782086

Décembre – 2021

Cursus universitaire et professionnel

- Depuis 12 Déc. 2020** Professeur en automatique, Université Mohamed-Chérif Messaadia, Souk Ahras, Département de Génie Electrique
- 07Avr2014-12 Déc2020** Maître de conférences classe A, Université Mohamed-Chérif Messaadia, Souk Ahras, Département de Génie Electrique
- 07Avr2014–31Oct2015** Maître de conférences classe A, Université Mohamed Khider Biskra, Département de Génie Electrique
- 21Jui2012–06Avr2014** Maître de conférences classe B, Université Mohamed Khider Biskra, Département de Génie Electrique.
- 21 Juin 2012** Obtention de Doctorat science en Electronique, option Automatique (Université Badji Mokhtar– Annaba).
- Oct.2010-Avr.2012** Stage longue-durée PROFAS de finalisation de thèse chez GREAH (Groupe de Recherche en Electrotechnique et en Automatique du Havre) France.
- Septembre 2009** Maître assistant classe A, Université Mohamed Khider Biskra, Département de Génie Electrique.
- Octobre 2006** Maître assistant classe B, Université Mohamed Khider Biskra, Département d'Automatique.
- 2006-2012** Doctorant à l'Université Badji Mokhtar– Annaba.
- 2005** Magister en Robotique et Systèmes Intelligents (Université Larbi Ben M'hidi – Oum El-Bouaghi).
- 2005 – 2006** Enseignant vacataire, Université de El-Chrife Messadia Souk-Ahras.
- 2005-2006** Recruté comme ingénieur en informatique dans l'usine Papierosa, groupe GIPEC, Souk-Ahras, Algérie.
- 2004** Enseignant en électronique à l'école privée, STS "Technical School Science", Annaba, Algérie.
- 2002-2003** Recruté comme ingénieur en automatique à TAGHEST usine du lait et ses dérivés, Souk-Ahras, Algérie.
- 2000-2001** Recruté comme ingénieur en automatique à l'usine LIANE, Annaba, Algérie.
- 1997 – 2000** Diplôme d'Ingénieur d'état en Electronique, option Automatique Major de Promo (Université Badji Mokhtar– Annaba).
- 1994 – 1997** Diplôme d'Etudes Universitaires Appliquées, DEUA, en Electronique, Major de Promo (Université Badji Mokhtar– Annaba).
- 1994** Baccalauréat Génie Electrique, Souk-Ahras.

Synthèse des activités d'enseignement pédagogique

2019-2020	<p>Robotique (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Commande avancée (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Sûreté de fonctionnement (Cours), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Automates Programmables (Cours, TD), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Méthodologie de recherche (cours) formation doctorale LMD 3^{ème} cycle spécialité automatique et Electromécanique.</p>
2018-2019	<p>Robotique (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Commande avancée (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Sûreté de fonctionnement (Cours), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Automates Programmables (Cours, TD), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p>
2017-2018	<p>Robotique (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Commande avancée (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Sûreté de fonctionnement (Cours), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Automates Programmables (Cours, TD), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p>

	<p>Modélisation et Identification (Séminaire / Atelier) formation doctorale LMD 3^{ème} cycle spécialité automatique option Signal et commande</p> <p>Diagnostic et Reconnaissance des formes (Séminaire / Atelier) formation doctorale LMD 3^{ème} cycle spécialité automatique option Signal et commande.</p>
2016-2017	<p>Robotique (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Commande avancée (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Sûreté de fonctionnement (Cours), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Automates Programmables (Cours, TD), 1^{er} année Master Automatique et Informatique Industriel, département de Génie Electrique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Modélisation et Identification (Séminaire / Atelier) formation doctorale LMD 3^{ème} cycle spécialité automatique option Signal et commande</p> <p>Diagnostic et Reconnaissance des formes (Séminaire / Atelier) formation doctorale LMD 3^{ème} cycle spécialité automatique option Signal et commande.</p>
2015 – 2016	<p>Système Asservi 02 (Cours, TD et TP) 3^{ème} année Licence Electromécanique, département de mécanique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Automatisme (Cours, TD) 3^{ème} année Licence Electromécanique, département de mécanique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Electricité générale (TP) 2^{ème} année Licence, département de ST UMCM Souk Ahras,</p> <p>Electronique 2 (Cours, TD et TP) 3^{ème} année Licence maintenance, département de mécanique, UMCM Souk Ahras.</p> <p>Automatique (Cours), 2^{ème} année Licence, département de ST, UMK Biskra.</p> <p>Fiabilité et Sûreté de Fonctionnement: (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.</p> <p>Automates Programmables (Cours, TD) 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.</p>
2014 – 2015	<p>Automatique (Cours), 2^{ème} année Licence, département de ST, UMK Biskra.</p>

- Fiabilité et Sûreté de Fonctionnement: (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- Robotique (Cours, TD et TP), 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- Automates Programmables (Cours, TD) 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- 2013 – 2014
- Fiabilité et Sûreté de Fonctionnement: (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- Robotique (Cours, TD et TP), 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- Automates Programmables (Cours, TD) 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- 2012 – 2013
- Fiabilité et Sûreté de Fonctionnement: (Cours, TD et TP), 2^{ème} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- Automatique: (Cours, TD) 2^{ème} année Licence département ST, UMK Biskra.
- Robotique: (Cours, TD et TP), 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- 2009 – 2010
- Logique et calculateur (Cours, TD et TP), 3^{ème} année licence LMD, UMK Biskra, Département de Génie Electrique.
- Systèmes Multi-variables (Cours, TD et TP), 3^{ème} année licence LMD, UMK Biskra, Département de Génie Electrique.
- Robotique: (Cours, TD et TP), 1^{er} année Master, département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- 2008 – 2009
- Logique et calculateur (Cours, TD et TP), 3^{ème} année licence LMD, UMK Biskra, Département de Génie Electrique.
- Systèmes Multi-variables (Cours, TD et TP), 3^{ème} année licence LMD, Département de Génie Electrique, UMK Biskra.
- 2007 – 2008
- Microprocesseur (Cours, TD et TP), 4^{ème} année ingénieur en automatique, Département d'automatique, UMK Biskra.
- Commande optimal (TP), 5^{ème} ingénieur en automatique, Département d'automatique, UMK Biskra.
- 2006 – 2007
- Mécanique (Cours, TD), 3^{ème} année d'Ingénieur, Département d'automatique, UMK Biskra.
- Commande optimal (TP), 5^{ème} ingénieur en automatique, Département d'automatique, UMK Biskra.
- Physique (TD), 1^{er} année Licence département STSM, UMK Biskra.
- Technologie de web, 1^{er} année Licence math-info département STSM, UMK Biskra.
- 2005 – 2006
- Enseignant vacataire chargé des modules suivants :

Mesures électrique et non électrique (Cours, TD), 3^{ème} année d'Ingénieur en électrotechnique, centre universitaire de Souk-Ahras, Institut de Génie Electrique.

Synthèse des activités d'encadrement de Master **soutenues**

2019-2020

« DIAGNOSTIC ET COMMANDE FTC PAR ESTIMATION PARAMETRIQUE APPLICATION SUR UN SYSTEME INDUSTRIEL » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière d'électrotechnique.

« DEVELOPPEMENT D'UNE APPLICATION SOUS ANDROID POUR COMMANDER UN ROBOT MOBILE » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique.

« ETUDE ET COMMANDE DES DEUX BRAS MANIPULATEURS » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique.

« CONTRIBUTION A LA DETECTION ET CLASSIFICATION DES DEFAUTS DANS UN MOTEUR ASYNCHRON » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Filière électromécanique, département génie mécanique.

2017-2018

« DIAGNOSTIC DE DEFAUTS DE LA MACHINE ASYNCHRONE PAR L'ANALYSE DES RESIDUS STRUCTURES » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière d'électrotechnique.

2016-2017

« DIAGNOSTIC DES DEFAUTS D'UN ROULEMENT A BILLE PAR LES RESEAUX DE NEURONES » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Filière maintenance, département génie mécanique.

« MODELISATION ET SIMULATION D'UN ROBOT MOBILE » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique.

« SIMULATION D'UN RESEAU DE NEURONES A L'AIDE DE TRANSISTORS SET » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique.

- « GARDENIA; A MULTI-PURPOSE HUMANOID AUTONOMOUS AND INTELLIGENT ROBOT ON WHEELED BASE » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Math informatique, Filière Informatique.
- 2015-2016** « DIAGNOSTIC PAR ESTIMATION PARAMETRIQUE D'UN MOTEUR ASYNCHRONE » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière d'électrotechnique.
- 2014-2015** « COMMANDE ET COOPERATION DES DEUX BRAS MANIPULATEURS » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- 2013-2014** « Diagnostic de défauts par les systèmes Neuro_Flous et arbre de décision » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- « Etude et commande d'un robot manipulateur à 6ddl » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- « Diagnostic par l'évaluation de la probabilité de défaut » Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- 2012 – 2013** "Génération des résidus pour le diagnostic d'un actionneur électropneumatique en utilisant l'ANFIS", Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- " Génération des résidus pour le diagnostic des moteurs asynchrones à cage d'écurueil ", Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- 2009 – 2010** " Commande neuronal d'un système non linéaire, application pendule inversé", Encadrement de PFE Master, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- 2008 – 2009** " Application des réseaux de neurones, la logique floue et neuro-flou dans le diagnostic de défauts d'un actionneur électropneumatique ", Encadrement de PFE d'ingénieur, Université Mohamed Khider-Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.
- 2007 – 2008** " Diagnostic de défauts d'un Actionneur par la Technique Neuro-Floue", Encadrement de PFE d'ingénieur, Université Mohamed Khider-Biskra, Département d'Automatique.

- 2006 – 2007** " Diagnostic de défauts d'un système industriel par les réseaux de neurone", Encadrement de PFE d'ingénieur, Université Mohamed Khider–Biskra, Département d'Automatique.
- " Proposition d'une solution multi-agents pour la commande et la coopération des robots mobiles, -Avec une stratégie de commande basé sur des agents neuronaux-", Encadrement de PFE d'ingénieur, Université Mohamed Khider–Biskra, Département d'Automatique.

Synthèse des activités d'encadrement de Doctorat soutenues

- 2019-2020** « Supervision d'un robot manipulateur virtuel par les réseaux de neurones ». Directeur de thèse, Doctorat LMD 3ème Cycle, soutenue le 02 juillet 2020, université Batna02, Mostefa Ben Boulaïd, département génie industriel.

Synthèse des activités d'encadrement de Doctorat non soutenue

Prévision de la soutenance

- Juin. 2021** « Surveillance et Supervision des bras Manipulateurs par vision intelligente » RIAL Islam, Doctorat LMD 3ème Cycle inscrit en 4^{ème} année à l'Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique, Option : Signal et Commande.
- Déc. 2021** « Implantation Matérielle sur Cible FPGA des Algorithmes de Commande » SAMET Ahmed, Doctorat LMD 3ème Cycle inscrit en 3^{ème} année à l'Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique, Option : Signal et Commande.
- Déc. 2021** « Analyse statistique multi-variée et surveillance des processus complexes et incertains » TOUMI Riadh, Doctorat LMD 3ème Cycle inscrit en 3^{ème} année à l'Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique, Option : Signal et Commande.
- Jan. 2021** « Contribution au pronostic de défaut dans les systèmes complexes par les techniques intelligentes » DRICI Djalel Doctorat science inscrit en 3^{ème} année à l'Université Mohamed Khider–Biskra, Département Génie Electrique, Filière d'Automatique.

Déc. 2022

« Contribution à la commande coopérative intelligente pour les systèmes sous réseau » BABAHAMO Hajj Omar sliman, Doctorat LMD 3ème Cycle inscrit en 1^{ème} année à l'Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, Département Génie Electrique, Filière automatique.

Recherche

- 1- Membre d'une équipe de recherche (Projet CNEPRU) : " Commande Tolérante aux Défauts en Utilisant les Techniques Neuro-Floues", Université de Biskra, 2009–2012, code : J0201420080008.
- 2- Chef d'une équipe de recherche (Projet CNEPRU) : " Diagnostic et la Surveillance Des Systèmes Industriels Par Vision Intelligente ", Université de Biskra, 2015–2018, code : J0201420140014.
- 3- Chef d'une équipe de recherche (Projet PRFU) : " Diagnostic de défauts des systèmes complexes par les techniques Intelligentes Application sur les systèmes à énergies renouvelables ", Université Mohamed-Chérif Messaadia Souk-Ahras, 2020–2024.
- 4- Président du comité de formation doctorale (CFD) spécialité Automatique option signal et commande agréée par la décision n° 935 le 31 Juillet 2016.
- 5- Président du comité de formation doctorale (CFD) spécialité Automatique option signal et commande agréée par la décision n° 834 le 27 Juillet 2017.
- 6- Président du comité de formation doctorale (CFD) spécialité Automatique agréée par la décision n° 1434 le 21 Août 2019.

Communications et publications

Publications internationales (revues et périodiques)

- [1] Abdel O. Ghrieb, **Yahia KOURD**, Kamel Messaoudi, Djamel M. Mouss, and Toufik Bakir (2020) "HARDWARE IMPLEMENTATION USING XSG OF NEW FAULT DETECTION METHOD APPLIED TO ROBOT MANIPULATOR" Journal of Mechatronic Systems and Control, DOI: 10.2316/J.2020.201-0011.
- [2] **KOURD, Y.**, D. Lefebvre and N. Guersi (2014) "Neural Networks and Fault Probability Evaluation for Diagnosis Issues". Journal of Computational Intelligence and Neuroscience. Volume 2014 (2014), <http://dx.doi.org/10.1155/2014/370486>.
- [3] **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. "Neural Networks With Decision Trees For Diagnosis Issues" Computer Science & Information Technology (CS & IT). DOI: 10.5121/csit.2013.3304. pp. 29–39, 2013.

- [4] **KOURD, Y.**, D. Lefebvre and N. Guersi (2013) "Diagnosis Based on Neural Networks and Decision Trees: Application to DAMADICS" journal IJICIC Volume 9, Number 8, August 2013.
- [5] **KOURD, Y.**, D. Lefebvre and N. Guersi (2011) "Early FDI Based on Residuals Design According to the Analysis of Models of Faults: Application to DAMADICS". Journal of Advances in Artificial Neural Systems. doi: 10, 1155/2011/453169.

Congrès internationaux avec comité de lecture et actes

- 1- **KOURD Y.** «Proposition d'une solution multi-agents pour la commande et la coopération des robots mobiles», JNAM'07, 29 mai 2007. USTHB, Alger. Algeria.
- 2- **KOURD Y.** Guersi N. «Diagnosis of the faults by neurons networks, application on DAMADICS Benchmark», MS'07, July, 02-04, 2007. USTHB, Alger. Algeria
- 3- **KOURD Y.** Guersi N. Lefebvre D. "A two stages diagnosis method with neuronal networks" proceeding ICEETD'08, November 8-10, 2008 Hammamet, Tunisie).
- 4- **KOURD Y.** Guersi N. Lefebvre D. «Neurons Networks Approach for Fault Diagnosis», proceeding C2MSI'09, April 28-29, 2009 Souk-Ahras, Algeria.
- 5- **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. « Approches Neuronale et Neuro-Floue pour le diagnostic: application au DAMADICS » IEEE-CIFA 2010, 2-4 Juin 2010. Nancy France.
- 6- **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. « FDI WITH NEURAL AND NEURO-FUZZY PPROACHES: APPLICATION TO DAMADICS » ICINCO 2010, 15-18 Juin 2010. Madeira, Portugal.
- 7- **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. "Neuro-fuzzy approach for default Diagnosis: application to the DAMADICS" proceeding IEEE-Dest2010, Dubai, EAU, 23-25 April 2010.
- 8- **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. "Faults Diagnosis Based on Faulty Models Design: Application to DAMADICS", proceeding MIC-SMD 02-05 February 2012. Istanbul, Turkey.
- 9- **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. "New Technique for Online Faults Diagnosis Based on Faulty Models Design: Application to DAMADICS Actuator", IEEE- MED2012 Barcelona, July 3-6, 2012.
- 10- **KOURD Y.** Lefebvre D. Guersi N. " FDI With Neural Network Models Of Faulty Behaviours And Fault Probability Evaluation: Application to DAMADICS" SAFEPROCSS-2012: Fault Detection, Supervision and Safety for Technical Processes. Mexico. 27-28 August, 2012.
- 11- **KOURD Y.** Lefebvre "Faults Diagnosis by Thresholding and decision tree with Neuro-Fuzzy System" ICEEE 2015 : 2015 2nd International Conference on Electrical and Electronics Engineering, 28-29 Avril, 2015 Ankara, Turquie <http://www.iceee.org/iceee15.html>.
- 12- Abdel Ouahab Ghrieb; **Yahia KOURD**; Nouredine Guersi "Supervision of industrial manipulators using ANFIS system" 17th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS) 18-21 Oct. 2017, Jeju, South Korea DOI: 10.23919/ICCAS.2017.8204435 <https://ieeexplore.ieee.org/document/8204435>.
- 13- Abdel Ouahab Ghrieb; **Yahia KOURD**; Nouredine Guersi "Supervision of industrial manipulators station by analytical corrector" ICCAD'18: IEEE International

Conference on Control, Automation and Diagnosis, 19th to 21st March 2018 Marrakech, Morocco. <http://www.iccad-conf.com/iccad2018/index.html>

- 14- Drici Djalel; **KOURD Yahia**; Touba Mostefa Mohamed; Merabet Hichem; Bedoud Khouloud “Detection and SVM classification of Broken Rotor bars Fault in induction motor using WPA” 6th International Conference on Control, Decision and Information Technologies (CoDIT) 23-26 April 2019 Paris, France. DOI: 10.1109/CoDIT.2019.8820540. <https://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/8820540>
- 16- Samet Ahmed; **KOURD Yahia** “Implementation of Optimal Control Techniques on FPGA” International Conference on Advanced Electrical Engineering (ICAEE) 19-21 Nov. 2019, Algiers, Algeria. DOI: 10.1109/ICAEE47123.2019.9014690, <https://ieeexplore.ieee.org/document/9014690>
- 17- Samet Ahmed; **KOURD Yahia** “Implementation of Integral LQR Controller with Anti-Windup on FPGA” 1st International Conference on Sustainable Renewable Energy Systems and Applications (ICSRESA) 4-5 Dec. 2019; Tebessa, Algeria. DOI: 10.1109/ICSRESA49121.2019.9182704. <https://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/9182704>
- 18- Samet Ahmed; **KOURD Yahia** “Optimization and Implementation of Edge Detection Techniques on FPGA”, International Conference on Pattern Analysis and Recognition 2019. Date 22-24 Oct. 2019. Tébessa (Algérie) proceeding ACM, <https://icpar2019.sciencesconf.org/>
https://www.researchgate.net/publication/339052392_Optimization_and_Implementation_of_Edge_Detection_Techniques_on_FPGA
- 19- Toumi Riadh, **KOURD Yahia** and Messaoud Ramdani “Data driven photovoltaic power station monitoring using robust sparse representation” 1st International Conference on Sustainable Renewable Energy Systems and Applications (ICSRESA), December 04-05, 2019, Tebessa, Algeria. <https://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?arnumber=9182470>
https://www.researchgate.net/publication/338793216_Data_driven_photovoltaic_power_station_monitoring_using_robust_sparse_representation
- 20- Toumi Riadh, **KOURD Yahia** and Messaoud Ramdani “Improved process monitoring based on Sparse principal component analysis (SPCA)” International Pluridisciplinary PhD Meeting (IPPM’20) 1st Edition, February 23-26, 2020, El-Oued. <https://www.univ-eloued.dz/ippm20/>
- 21- Djamel Eddine TOUIL; Nadjiba TERKI & **Yahia KOURD** “Optimal target location estimation using metaheuristic and deep learning algorithms for visual tracking” International Conference on Technological Advances in Electrical Engineering, (ICTAEE'18), December 10-12 2018 SKIKDA. <http://ftch.univ-skikda.dz/index.php/fr/faculte/bibliotheque/2-non-categorise/1094-international-conference-on-technological-advances-in-electrical-engineering>

COMPÉTENCES INFORMATIQUES

- Systèmes d'exploitation : Windows, Linux Ubuntu
- Langages de programmation & plateformes : C/C++ (Borland & Microsoft), Pascal, Matlab & Simulink. Python.
- Compétences informatiques: Pack Microsoft Office (Word, Excel, PowerPoint, Outlook), Microsoft FrontPage, Microsoft. Éditeur de photos, Microsoft Photo Draw, Microsoft Photo Publisher, Tina Pro, Réseau Internet.

LANGUES

- Arabe: Langue maternelle
- Anglais : Courant
- Français Courant

INTÉRÊTS

- Recherche scientifique
- Lecture de livres et rédaction d'articles
- Surfer sur le net et rechercher sur le Web
- Jouer au football et nager
- Pêche
- Sortir et voyager
- Jouer aux échecs